

COURS *i*RVISION 2D

ROFR-06 ROBOTS | NIVEAU 2

GROUPE CIBLE

- Programmeur
- Ingénieur d'Application

PRÉREQUIS

Avoir suivi le cours
"Cours de base - Utilisation et programmation" ou
"Cours d' adaptation vers FANUC (Robots standards)"

DURÉE

2 jours

NOMBRE DE PARTICIPANTS

Max. 6

TYPE DE FORMATION

Formation publique standard

LIEU

FANUC Switzerland GmbH,

Biel/Bienne

DESCRIPTION

Votre robot doit pouvoir reconnaître et saisir des pièces de manière autonome. Dans notre cours de vision, vous apprendrez comment donner au robot la "vision nécessaire". Nous y apprenons les bases du traitement industriel de l'image, de sorte qu'un matériel d'image optimal soit disponible pour une évaluation fiable du processus. La configuration des processus de vision ou le calibrage de la caméra sont effectués en fonction du processus. Les caméras sont calibrées manuellement ou de manière entièrement automatique. Les processus de programmation (côté robot et côté caméra) sont testés et optimisés.

OBJECTIFS

Mise en place des procès de vision 2D.

THÈMES

- Sécurité du travail selon les normes EN/ISO actuelles
- Bases *i*RVision dans le domaine 2D
- Conditions préalables pour le matériel et installation
- Configuration *i*RVision
  - o Configuration de la caméra
  - o Calibrage de la caméra (orthogonal+ perspective)
  - o Processus de vision 2D Simple-View (reconnaissance, prise de vue partielle)
- Programmation (instructions de traitement d'image), structure du programme, test du déroulement du programme